

1	2	3	4														
795	12(св.)	... с частотами $\omega/3$ , $\omega/3$ и т. д.	... с частотами $\omega/2$ , $\omega/3$ и т. д.														
805	18-20 (св.)	где $w_k$ ( $k = -m, -m+1, \dots, m$ ) — некоторые положительные «весовые» коэффициенты (или просто «веса»), в сумме равные единице, т.е. $w_k > 0$ и $\sum_{k=-m}^m w_k = 1$ .	где $w_k$ ( $k = -m, -m+1, \dots, m$ ) — некоторые «весовые» коэффициенты (или просто «веса»), в сумме равные единице, т.е. $\sum_{k=-m}^m w_k = 1$ .														
810	1-й столбец табл. 16.4	<table><tr><th><math>m</math></th></tr><tr><td><math>m_0</math></td></tr><tr><td>5</td></tr><tr><td>7</td></tr><tr><td>9</td></tr><tr><td>7</td></tr><tr><td>9</td></tr></table>	$m$	$m_0$	5	7	9	7	9	<table><tr><th><math>m</math></th></tr><tr><td><math>m_0</math></td></tr><tr><td>2</td></tr><tr><td>3</td></tr><tr><td>4</td></tr><tr><td>3</td></tr><tr><td>4</td></tr></table>	$m$	$m_0$	2	3	4	3	4
$m$																	
$m_0$																	
5																	
7																	
9																	
7																	
9																	
$m$																	
$m_0$																	
2																	
3																	
4																	
3																	
4																	
819	12-13(сн.)	... вычисляем разности $\Delta^k x(t)$ ( $t = 1, 2, \dots, n-k$ ), ...	... вычисляем разности $\Delta^k x(t)$ ( $t = k+1, k+2, \dots, n$ ), ...														
827	3 и 6 (св.)	(16.44)	(16.44')														
830	9(сн.)	$-1, \frac{\alpha_1}{1-\alpha_2} < 1$ ,	$-1 < \frac{\alpha_1}{1-\alpha_2} < 1$														
831	4(св.)	Кстати, из условий стационарности (16.52')...	Кстати, из условий стационарности (16.53')...														
834	4(сн.)	AR(2)-модели	AP(2)-модели														
837	15(св.)	$\delta(t) - \theta_1 \delta(t-1) - \theta_2 \delta(t-2) - \dots$	$\delta(t) - \theta_1 \delta(t-1) - \theta_2 \delta(t-2) - \dots$														
839	11(св.)	... бесконечной ряд весов ...	... бесконечный ряд весов ...».														
841	6(св.)	$\frac{\frac{1}{N-\tau} \sum_{t=1}^{N-\tau} (\hat{v}(t) - \varepsilon)(\hat{v}(t+\tau) - \varepsilon)}{\frac{1}{N} \sum_{t=1}^N (\varepsilon(t) - \varepsilon)^2}$	$\frac{\frac{1}{N-\tau} \sum_{t=1}^{N-\tau} (\hat{z}(t) - \varepsilon)(\hat{z}(t+\tau) - \varepsilon)}{\frac{1}{N} \sum_{t=1}^N (\varepsilon(t) - \varepsilon)^2}$														
850	10(св.)	$\varepsilon(t+q) - \sum_{k=1}^p \hat{\alpha}_k \varepsilon(t+q-k) =$	$\varepsilon(t+q) - \sum_{k=1}^p \hat{\alpha}_k \varepsilon(t+q-k) =$														
853	4(сн.)	$= c_0 + c_1 \varepsilon(t-1) + \dots$	$= c_0 \varepsilon(t) + c_1 \varepsilon(t-1) + \dots$														
853	2(сн.)	$= c_0 + c_1 \varepsilon(t+1) + \dots$	$= c_0 \varepsilon(t) + c_1 \varepsilon(t+1) + \dots$														
854	14(св.)	где полиномы $A_p(Z, \alpha)$ ...	где полиномы $A_p(z, \alpha)$ ...														
867	4(св.)	... причем $k_2 > k$ , ...	... причем $k_2 > k_1$ , ...														
875	1-3(сн.)	... $y_{t,\tau}/\tilde{x}_t$ , где $\tilde{x}_t$ — истинный доход, полученный в $t$ -м такте времени, а $y_{t,\tau}$ — та его часть, которая израсходована в $(t+\tau)$ -м такте времени.	... $y_{t,k}/\tilde{x}_t$ , где $\tilde{x}_t$ — истинный доход, полученный в $t$ -м такте времени, а $y_{t,k}$ — та его часть, которая израсходована в $(t+k)$ -м такте времени.														
877	7-4 (сн.)	Обозначая первую квадратную скобку в правой части (16.110') как $\tilde{x}^{(1)}(t')$ , вторую — как $\tilde{x}^{(2)}(t')$ , ..., $m$ -ю — как $\tilde{x}^{(m)}(t')$ , где «новое» время $t'$ «привязано» к моменту времени $t-T$ (т.е. $t' = t-T$ ), получаем: $y(t'+T) = c_0 + \alpha_0 \tilde{x}^{(1)}(t') + \alpha_1 \tilde{x}^{(2)}(t') + \dots + \alpha_m \tilde{x}^{(m)}(t') + \delta(t'+T)$ , (16.110'')	Обозначая первую квадратную скобку в правой части (16.110') как $\tilde{x}^{(1)}(t')$ , вторую — как $\tilde{x}^{(2)}(t')$ , ..., $(m+1)$ -ю — как $\tilde{x}^{(m+1)}(t')$ , где «новое» время $t'$ «привязано» к моменту времени $t-T$ (т.е. $t' = t-T$ ), получаем: $y(t'+T) = c_0 + \alpha_0 \tilde{x}^{(1)}(t') + \alpha_1 \tilde{x}^{(2)}(t') + \dots + \alpha_m \tilde{x}^{(m+1)}(t') + \delta(t'+T)$ , (16.110'')														